## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

10-177533

(43) Date of publication of application: 30.06.1998

(51)Int.CL G06F 13/00 G06F 15/16

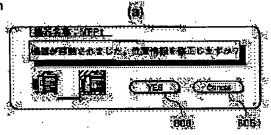
(21)Application number: 08-353339 (71)Applicant: CANON INC

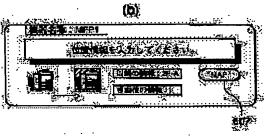
(22)Date of filing: 17.12.1996 (72)Inventor: SHINAGAWA TATSURO

(54) INFORMATION INPUT-OUTPUT DEVICE, INFORMATION INPUT-OUTPUT DEVICE MANAGEMENT SYSTEM, METHOD FOR SETTING POSITION OF INFORMATION INPUT-OUTPUT DEVICE, AND METHOD FOR MANAGING INFORMATION INPUT-OUTPUT DEVICE

## (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an information input-output device management system which can prevent the user of the system from carelessly selecting a remote device at the time of selecting an information input-output device on a network. SOLUTION: A physical positional information which indicates the physical position of a device in a network is set and the set physical positional information is displayed in a displaying section and, at the same time, provided to a server machine. In addition, the movement of the device is automatically recognized and, when the movement is recognized, a message requesting the change of the setting state of the physical positional information is displayed in the displaying section (a) and (b). The automatic recognition of the movement of the device is performed by measuring the moving distance of the device form the rotation of device moving wheels attached to the leg sections of the device and, when





the moving distance exceeds a prescribed set value, the movement is recognized. When the power supply is again turned on after the movement of the device ends, the abovementioned requesting message is displayed.

(43)公開日 平成10年(1998)6月30日

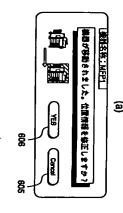
	G06F	(51) Int. C1.°
16/16	13/00	
380	355	传说记号
	G06F	F
15/16	13/00	
380 D	3 5 5	
_		

	(22) 出顧 日	(21)出願番号	
i	平成8年(1996)12月17日	<b>特度平8-353339</b>	海拉請火 朱請火 請火坂の数15
	(72)発明者	(71)出頗人	FD
	キャノン株式会社 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キャノ 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キャノ ン株式会社内 (74)代理人 弁理士 波部 歓彦	(71)出頭人 000001007	(全13頁)
	4		

(54) 【発明の名称】情報入出力装置、情報入出力装置管理システム、情報入出力装置の位置設定方法、及び情報入出力装

まうのを防ぐことができる情報入出力装置管理システム **殴に、ユーヂから強く傷れた強節や不用点に始択したし** ネットワーク上の情報入出力装置を選択する

**されいとを自動的に認識し、その認識等に前記物理的位** に耳び角膜が投入された母点で無常原泉メッセージを表 を超えた時点で接触の移動を認識し、接触の移動完了後 は、殺菌の野部に殺けられた殺菌が毎年の野猫の回覧に より移動問題を巡済した、その移動問題が所従の数は回 ▼る(図13(a),(b))。 装置移動の自動器機 何在我の教に投民の政決メッセージや哲院投示部に投庁 同信母やサーストツンに追出する。 また、独倒が多想さ 関抗級を投ぶ部に投ぶすると共に、 設定された物理的位 を救わす物理的位置情報を設定し、設定された物理的位 【解決手段】 ネットワークにおける装置の物理的位置



機想名称:MFP1 位置情報を入力してください。 以前の体験:2FA 多数後の情報: 3

【特許請求の範囲】

【語水項1】 | 技数の装置と共にネットワーク上に接続

前記ネットワークにおける装置の物理的位置を扱わす物 された情報入出力装置において

を表示部に表示する表示手段と、 前配位置情報設定手段により設定された物理的位置情報 期的位置情報を設定する位置情報設定手段と、

を外部に通知する通知手段と、 前配位置情報設定手段により設定された物理的位置情報

数が部に数形する移動図録手段と、 前記物理的位置情報の設定変更の要求メッセージを前記 装置が移動されたことを自動的に認識し、その認識時に

段とを備えたことを特徴とする情報入出力装置。 前配物理的位置情報の設定変更を行うための設定変更早 【請求項 2】 一部的多数的数平段は、数個の野部に致け

た時点で無質要求メッセージを表示するように構成した ことを特徴とする請求項1記載の情報入出力装置。 **多動を認識し、装置の多動完了後に丼び電源が投入され** て、その移動距離が所定の設定値を組えた時点で装置の られた設置移動用の脚輪の回転により移動阻離を適定し

数の情報入出力装置を備えた情報入出力装置管理システ 位置情報を管理サーバに通知する通知年段とを有する複 数定する位置情報数定手段と、前記位置情報数定手段に における各装置の物理的位置を嵌わす物理的位置情報を 手段と、前配位置情報数定手段により数定された物理的 より数定された物理的位置情報を表示部に表示する表示 【請求項3】 複数の装置が接続されたネットワーク上

**前配各情報入出力装置に、** 

జ

情報の設定変更を行うための設定変更手段とをそれぞれ 特別表示部に表示する移動協議年段と、前記物理的位置 時に前記物理的位置情報の数定変更の要求メッセージを 当家装置が移動されたことを自動的に認識し、その認識

る情報入出力装置管理システム。 理的位置情報を管理するように構成したことを特徴とす **熊宮帝国サーバは、熊宮各情報入出力装置からの鮮記を** 

情報入出力装置管理システム。 示するように構成したことを特徴とする請求項 3 記載の に再び危頂が投入された時点で前記要求メッセージを扱 を超えた時点で装置の移動を認識し、装置の移動完了後 より多動距離を測定して、その多動距離が所定の数定値 は、殺闘の野街に受けられた殺闘多君用の野鶴の回復に 【語水仏4】 哲的各位 低入田力 被回の 多野 図 簡 甲 吸

8

する管理サーバとを備えた情報入出力装置管理システム 入出力設置と、これら情報入出力設置からの情報を管理 【語水母 5】 ・ ネットワーク上に破続された複数の存象

世紀各位数 入出力 殺倒は、

栏門 イントワーク になける 被倒の 多組 名句 飼み 安け 十多 ន

8

**将阻平10−177533** 

理的位置情報を設定する位置情報設定手段と、前記位置

の認識导に哲院参組的位置存録の数は成束の取状メッセ 知年段と、装置が移動されたことを自動的に認識し、 定された物理的位置情報を前記管理サーバに通知する通 に表示する表示手段と、前記位置情報数定手段により数 情報数定手段により数定された物理的位置情報を表示部 的位置情報の設定変更を行うための設定変更手段とをそ ージを担信表示部に表示する移動協議手段と、担信を組

**村門沿路サーバは、** 

出力装置に提供する情報提供手段とを備えたことを特徴 記聞通付け手段により関連付けられた情報を前記情報入 記物理の位置評価情報を関連付ける関連付け手段と、点 物理的位置情報管理手段と、物理的位置詳細情報を管理 とする情報入出力設置管理システム。 する位置辞細情報管理手段と、前記物理的位置情報と前 前院各情報入出力装置からの物理的位置情報を倍増する

情報入出力装置管理システム。 示するように構成したことを特徴とする請求項 5 記載の に耳び色質が投入された時点で告記眼中メッセージを表 を超えた時点で装置の移動を認識し、装置の移動完了後 より多種問題を刨戻した、その多種問題が所属の製気質 は、殺国の野海に数すのだれ殺国等毎年の野猫の回覧に 【請求項6】 前配各情報入出力装置の移動認識年段

【請求項7】 前旣各情報入出力裝置は、

は請求項6配載の情報入出力装置管理システム。 する表示手段とを備えたことを特徴とする請求項5また この情報獲得手段によって獲得した情報を表示部に表示 前院物理的位置群語情報を獲得する情報緩得手段と、 哲院辞典サースからの哲院各級権の多典的位置存録及び

入出力装置管理システム。 あることを特徴とする暗求項 6 乃至請求項 7 記載の情報 ワークにおける装飾の物理的配面を安わす配質図信録で 【編兵政8】 一世的を組む有嗣霖笛在数寸、世的ギシマ

【時央項9】 村記毎週キーパは、

装置管理システム。 段を備えたことを特徴とする請求項8記載の情報入出力 所にプロックの配置図信録を提供する配置図信録提供年 毎に制記院国図情報を協供すると共に、装置が更求する **博記情報入出力凝固に対して、凝固の存在するプロック** 

統された情報入出力装置の物理的位置を安わす物理的位 個情報を設定する位置情報製定処理と、 [請失任10] 複数の被倒と共にネットワーク上に袋

や投序部に投序する投序処理と、 哲院白種存録数に処理により数になれた多組の白種存象

を外部に通路する通路処理で、 治的位置有典数反応組により数反ぶれた多組的位置存象

数示部に数示する多数数数数组と、 哲院多組の資面有益の数項級人の政夫メッセージを告記 殺闘が多君されたことを自君的に怒殺し、その怒殺辱に

出力設置に提供する情報提供処理とを、前記管理サーバ 記題適付け処理により関連付けられた情報を前記情報入 記物理的位置詳細情報を関連付ける関連付け処理と、前 で実行することを特徴とする情報入出力装置の管理方 する位置群語情報管理処理と、前記参照的位置情報と前 前配各情報入出力装置からの物理的位置情報を管理する 祖と、前院位置情報数定処理により数定された勉強的位 定する位置情報設定処理と、前記位置情報設定処理によ 物理的位置情報管理処理と、物理的位置詳細情報を管理 する設定変更処理とを、前記情報入出力設置で実行し、 デする移動弱磁処理と、前記物理的位置情報を設定変更 存置有益の数定度更の要求メッセージを指記表示部に表 されたことを自信的に認識し、その認識はに治疗を組名 殺入出力設置の参照的位置を扱わす参組的位置存録を設 する請求項10記載の情報入出力装置の位置設定方法。 の移動を認識し、装置の移動先丁後に耳び電源が投入さ けられた装置移動用の脚輪の回転により移動距離を測定 関係数を辞組サーバに通出する通告処理と、説明が多数 り設定された物理的位置情報を表示部に表示する表示処 れた母点に信咒団侠メッセージを安示することを奪扱と **した、その移動距離が原位の数反値を超えた時点で接回** 【請求項12】 ネットワーク上に伝統された複数の信 【時央項11】 前記移動認識処理は、装置の脚部に数

に耳び電源が投入された時点で前記型求メッセージを表 を超えた時点に設置の移動を認識し、設置の移動充了後 4、被何の母甥に教けのだれ殺何多春氏の母権の回復に 原することを特徴とする請求項12記載の情報入出力説 **より移動組織を測定して、その移動距離が所定の設定値** 情求項13】 指記情報入出力装置の移動認識処理

既の情報入出力設置の管理方法。 でめることを特徴とする酵求項12または酵求項13記 トワークにおける装置の物理的配置を安わす配置図情報 【編《及14】 哲院多期它有阿羅維在做다、哲院本》

【請求項16】 前記管理サーバは、

所定プロックの配置図情報を提供する配置図情報提供処 毎に前記配置図情報を提供する、または装置が要求する 出力強電の管理方法。 題を実行することを特徴とする諸求項14記載の情報ス **約記情報入出力設置に対して、装置の存在するプロック** 

【発明の辞描な説明】

介して情報の入出力可能な情報入出力設置と、この情報 情報入出力設置のネットワークにおける物理的位置を数 入出力装置を管理する情報入出力装置管理システムと、 【発明の属する技術分野】本発明は、ネットワーク等を

> 方法とに関する。 世に対する入出力情報を管理する情報入出力装置の管理 定する情報入出力装置の位置設定方法と、情報入出力装

【0003】このようなネットワークには、ユーザが利 フロアに渡ってネットワークが構築されてきている。 なり始めている。国内では、1フロアだけに止まらず数 エリア・ネットワーク) が存眠されている假娘が多く 【従来の技術】近年、広範囲に渡ってLAN(ロウカル

用するパーンナルコンピュータ等の情報入出力設置が被 アスを協食したのネットワークの箝組を行うサーバーク 装置などの情報入出力装置も複数点在している。 シンが接続されるほかに、プリンタ装置やファクシミリ 教接続され、さらに、その情報入出力装置に対してサー

**つ、リーか巧やの症機や雰囲つハ症機の刃力や作られて** 情報として接回名、装置状態をサースーケシンから取得 ンプュータより有機を出力する協合は、出力先の強闘の 【0004】こうした模模下で、ユーザがパーンナルコ

位置を把握することも難しへ、ユーザは出力を行ったに 的に遠い位置にある出力装置を選択するという問題が起 た設置を選択して出力する場合があった。また、選択手 いっていた。加えて、装置が複数存在するために物理的 はなく、ユーザの盛む装置を選択する際に不用意に物理 恒(物理的な)情報を設定、取得する手段を備えたもの 段として装置名の情報を知ることが出来たが、装置の位 が装置を選択する際に、ユーザの居る場所と導しく離れ も朽らず出力先へ殴りに行く繋に困惑することもあっ **採の情報入出力装置では、情報を出力するためにユーザ** 【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記役

のの情報を更新することを忘れてしまうといったことも が低限的に行わなければ情報は更新されず、移動したも 問題となっている。 あっても、装置の移動とともに情報の母き換えをユーチ 【0006】また、物理的位置情報が設定可能な装置で

を確実に行うことができる情報入出力装置及びその位置 ができる情報入出力装置管理システム及び情報入出力装 遠へ離れた装置を不用意に選択してしまうのを防ぐこと 移動の際に、使用している装置の物理的位置情報の更新 設定方法を提供することを目的とする。 さらに、ネット 屋の管理方法を提供することを目的とする。 ワーク上の情報入出力装置を選択する際に、ユーヂから 【0007】本発明は上記従来の問題点に鑑み、装置の

いて、前記ネットワークにおける装置の物理的位置を表 に、第1の本発明である情報入出力設置は、複数の設備 と共にネットワーク上に依続された情報入出力設置にお 【環題を解決するための年段】上記目的を適成するため

8

を前記表示部に表示する移動認識手段と、前記物理的位 表示部に表示する表示手段と、前記位置情報設定手段に 配位置情報設定手段により設定された物理的位置情報を 置情報の設定変更を行うための設定変更手段とを備えた **徴导に前記物理的位置情報の設定変更の展求メッセージ** 段と、装置が移動されたことを自動的に影験し、その認 より数定された物理的位置情報を外部に通知する通知手 わす物理的位置情報を設定する位置情報設定手段と、前

成したものである。 入された時点で前知要求メッセージを表示するように構 装置の移動を認識し、装置の移動完了後に再び電源が投 **測定して、その移動阻離が所定の数定値を超えた時点で** に設けられた接個多動用の脚輪の回転により多動阻艦を 第1の発明において、前記移動認識手段は、装置の脚部

たことを自動的に認識し、その認識時に前記物理的位置 情報入出力装置を備えた情報入出力装置管理システムで を管理するように構成したものである。 る移動認識手段と、前記物理的位置情報の数定変更を行 情報の設定変更の要求メッセージを前記表示部に表示す あって、前配各情報入出力装置に、当該装置が移動され 情報を管理サーバに通知する通知手段とを有する複数の と、前記位置情報設定手段により設定された物理的位置 定された物理的位置情報を表示部に表示する表示手段 る位置情報設定手段と、前記位置情報設定手段により設 る各装置の物理的位置を安わす物理的位置情報を設定す テムは、複数の装置が接続されたネットワーク上におけ **ベは、西宮各信機入出力装置からの形質物組的位置信機** うための設定変更手段とをそれぞれ設け、前記管理サー

離が所定の設定値を超えた時点で装置の移動を認識し、 テムは、上記第3の発明において、前記各情報入出力装 **求メッセージを表示するように構成したものである。** 後世の移動完了後に再び電源が投入された時点で前記要 用の類輪の回衛により移動阻艦や適応した、その移動阻 間の移動認識手段は、装置の脚部に設けられた装置移動 【0011】第4の発明である情報入出力装置管理シス

質情報の数定数更の要求メッセージを前記表示部に表示 を前記管理サーバに通知する通知年段と、装置が移動さ 位置情報数定手段と、前配位置情報散定手段により散定 理サーバとを備えた情報入出力装置管理システムにおい テムは、ネットワーク上に接続された複数の情報入出力 **たたいとを自動的に認識し、その認識時に前記物理的位** 前記位置情報設定手段により設定された物理的位置情報 された物理的位置情報を表示部に表示する表示手段と る設置の物理的位置を扱わす物理的位置有機を設定する て、約66名有機入出力後飼育、約66ネシトワークにおけ 装置と、これら情報入出力装置からの情報を管理する管 【0012】第5の発明である情報入出力装置管理シス

【0009】第2の発明である情報入出力装置は、上記

【0010】第3の発明である情報入出力装置管理シス

する移動認識手段と、前記物理的位置情報の設定変更を

£

特開中10−177533

記情報入出力装置に提供する情報提供手段とを備えたも 段と、前院関連付け手段により関連付けられた情報を前 管理する物理的位置情報管理手段と、物理的位置詳細情 行うための設定変更手段とをそれぞれ備え、前記管理サ 情報と前記物理的位置評価情報を認適付ける関適付け年 報を管理する位置辞無情報管理手段と、前記物理的位置 ーパは、抵抗各有級人出力設置からの参組的位置有級を

【0013】祭6の発明である情報入出力装置管理シス

8 物理的位置情報及び前記物理的位置評語情報を獲得する 情報入出力設置は、前記音型サーバからの前記名設置の 20何間穿笛春母や、告記ネシトレークにおける被詞の象 テムでは、上記第5万至第7の発明において、前記物理 報を表示部に表示する表示手段とを備えたものである。 存母後得手段で、この有母後は手段によって後待した哲 テムでは、上記第5または第6の発明において、前記各 **块メッセージを投示するように構成したものである。** 後国の移動先了後に丼び国旗が投入された時点で前院展 雌が所定の設定値を超えた時点で装置の移動を認識し、 用の脚輪の回転により移動距離を遊成して、その移動照 世の移動認識手段は、装置の脚部に設けられた装置移動 【0014】第7の発明である情報入出力装置管理シス テムは、上記第5の発明において、前記各情報入出力設 【0015】 第8の発明である情報入出力装置管理シス

供手段を備えたものである。 する所定プロックの配置図信頼を提供する配置図信頼提 ツク毎に哲院院園図情報を協供すると共に、被倒が収め は、前記情報入出力設置に対して、設置の存在するプロ テムでは、上記第8の発明において、前記管理サーバ 【0016】第9の発明である情報入出力装置管理シス

**風的配置を表わす配置図情報としたものである。** 

示する移動路職処理と、前記物理的位置情報を設定変更 されたことを自動的に認識し、その認識時に前記物理的 する数定変更処理とを実行するようにしたものである。 位面有线の数点残更の取択メッカージを抵抗投斥部に投 題的位置情報を外部に通知する通知処理と、装置が移動 **教序為題で、拒認存詞在鑑取係為題により数係がたれ影** 組により数反された多国的位置存録を表示部に表示する 機を設定する位置情報製匠処理と、無常位置情報製匠処 れた情報入出力装置の物理的位置を表わす物理的位置情 設定方法は、複数の装置と共にネットワーク上に接続さ 【0017】第10の発明である情報入出力装置の位置

ジを表示するようにしたものである。 完了後に耳び風源が投入された時点で前間要求メッセー 数反向を超えた即点で設置の多君を認識し、設置の多君 回転により多動距離を割反して、その多動距離が所定の 概名組み、被雇の野海に数チのれた被債多息用の野職の 数点方法では、上記第10の発見において、抵記等機器 【0018】第11の発明である情報入出力設置の位置

**竹母点で把門収収メッセージを投ぶするようにしたもの** 移動を認識し、設備の移動先了後に耳び亀原が投入され た、その移動阻
のが所定の数点値を超えた時点の数面の **たた設置多参用の評価の回転により多参記館を図定し** 情報入出力設置の移動認識処理は、設置の声部に設ける 力設置の管理方法は、上記第12の発見において、前記 るようにしたものである。第13の発明である情報入出 位置詳細情報を関連付ける関連付け処理と、前記関連付 級入出力設置からの参盟的位置有数を母組する参盟的位 の数に食更の更求メッセージを非記表示館に表示する移 管理サーバに通知する通知処理と、 凝固が移動されたこ に協我する私袋協我処理とや、 哲問領理 サースの巣行す け処理により関連付けられた情報を前記情報入出力装置 詳細情報管理処理と、前記物理的位置情報と前記物理的 変更処理とを、前記情報入出力装置で実行し、前記各位 **とや回憶的に認識し、その認識的に世間を囲む存職者な** 置情報管理処理と、物理的位置辞細情報を管理する位置

方法では、上記第12または第13の発明において、前 供処理を供行するようにしたものである。 する所にプロックの配貨図情報を提供する配置図情報を は、前院情報入出力装置に対して、装置の存在するプロ 方法では、上記第14の発明において、前記管理サーバ 種の多型的記憶を抜わず記憶図査袋としたものなある。 ック毎に前記配置図情報を提供する、または装置が要求 60多組の資質質質質の数を、 色筒 ネットワークにおける 後 【0020】第14の発明である情報入出力装置の管理 【0021】祭15の発用である存食入出力設調の毎組

街の歩詞を見用する。 【独界の狭隘の形態】以下、四箇を参照して本独界の映

の1路(1F)を示している。 オフィスの2路(2F)を示し、国図(b)はオフィス たいるオフィス内の参照の民世図なめり、同図(n)は る。また、図2 (a), (b)は、本実極影顔で想戻し 力設置管理システムの概略構成を示すプロック図であ 【0023】図1は、本発明の英摘形態に係る情報入出

城に、図1には、オフィスの1F, 2Fと各プロック 4、 B、Cを便宜上示している。 【0024】なお、図2 (a), (b) との対応を示す

Aプロックには、複合級110とパンロン(パーンナル コンピュータ)111とFAX送及信装置112が配置 【0025】図1に示すように、このオフィスの1Fの

> らに、2FのCプロックには、FAX送受信装置12 ロックには、ペンコン120、複合模121、サーバマ 送受信装置114が配置されている。また、2FのAプ 7、スキャナ128、及び複合機129が配置されてい 5、及びFAX送受信装置126が配置されている。さ 2FのBプロックには、パンコン124、プリンタ12 シン122、及びFAX送受信装置123が配置され、 され、1FのBプロックには、パソコン113とFAX

【0026】図1中の複合機110, 121, 129 **存を兼ね備えている。 密や丼も、野郎に被債移動の後の野橋(キャスター)や** 出力が可能である。さらに、この複合磁110, 12 びFAX送受信装置送受信の複数の機能を兼ね備えた画 は、LANに対応し、機能としてプリンタ、スキャナ及 **強え、野猫の回抵に守ったその移居田艦を適応できる協** 1, 129は、LCDと敷殖のキーを備えた操作・表示 領入出力設置にあり、LANを介しての回復データのA

キャナ128は、光学式のスキャナ装置であり画像デー 25は、画像データの出力を行うものであり、また、ス 3, 126, 127は、LANに対応し、ネットワーク タの入力を行うものである。 を介して画像の入出力を行う機能を有する。 プリンタ 1 【0027】FAX送受信装置112, 114, 12

の情報を設置からの要求により収集したり、設置へ聞い いる。ユーザは、パソコン111, 113, 120, 1 配置図(マップ)を管理する機能を有している。これら 9の忆想義後にして人気思する。 入出力装置である前途した複合機110,121,12 0, 124からの眼朵により嬉泳するサービスを行って 合わせて情報を収集したりすることができ、それの収集 多組の位置有機として図2(a),(b)に示すような いる情報入出力装置の管理及びヤーピスを行うものであ 【0029】次に、図3を基に、本発明に関連する画像 2.4から他の情報入出力装置を使用することができる。 したデータを管理して、パソコン111, 113, 12 り、特に、接続されている装置の状態の管理と、装置の 【0028】 サーミーをシン122は、図1に示されて

行う上さの複数のアプリケーションもしへは画像データ マイクロプロセッサで、リアグタイムOSによって動作 を蓄積しておく大容量パードディスクであり、前述のC 協媒体を記憶装置として利用することも可能である。 PU301の管理下にあるものである。また、光磁気を をしている。HD302は、新聞CPU301が製作を 【0030】CPU301は、複合機全体の制御を引る イスクドライブを接続することによりリムースプラな語

述したCPU301、HD302、及びRAM303 クセスたきるものためる。底辺CPUパス304は、前 上でのワークメモリであり、CPU301から高遠にア 【0031】 RAM303は、CPU301が動作する

> CPU301が処理したデータを各機能ユニットに転送 パス又はPCIパスが挙げられる。 したり、各機能ユニット間同士のゲータを順選に概説 や、後述する各機能ユニットを相互に接続するパスで、 (DMA転送) するためのものである。一般的にはVI

ストスクリプト)、PCL、LIPS、CaPSL等が る。RIPの複数としては、PostScript (点 イメージパス318にイメージ回復を出力するものであ は、高選CPUパス304より入力され、後述する高選 への奴換を行う機能ユニットである。 画像形成コケンド **戌コトンドや吹け、その忆谷に絞らたアシトトシ上回容** 接続される外部インターフェースより入力された画像形 【0032】 RIP305は、彼法するコンピュータと

縮されたデータを送出したり、その逆にそれらの2つの CPUパス304叉は高速イメージパス318にその圧 ち入力されたイメージ画像に対して、MH, MR, MM る。圧縮/伸長的307は、点速イメージパス318か の機能としては、高遠イメージパス318より入力され う機能ユニットである。この他にも、画像処理節306 18から入力されたイメージ画像をCPU301の指示 より圧縮された方式に従って伸長し、高速イメージパス バスから入力された圧縮データを、この機能ユニットに R, JPEG等の画像圧縮方法により圧縮をかけ、高速 た画像に対した女学認識(OCR)機能や、女学館と人 **組などのイメージ画像に対するフィルタリング処理を行 にける灯頭命令に掠った、メタージング写画やドッジ宮** メージ的を分離するイメージャスワート扱的をも右す 【0033】画像処理部306は、高速イメージパス3

スすることができる。 ス309に接続された低速動作の機能ユニットをアクセ ることで高選に動作するCPU301は、扇選CPU/ スプリッショントローラム、 パス間の処理スピードの数 を吸収するものである。このパスプリッジ308を介す 04と後述する母道CPUパス309とを繋ぐためのパ

機内で処理できるデジタルデータに反換する機能を持 衆回線311より送られてきた変調されたデータを複合 回模311にゲータを流せるように変調する機能と、公 PUパス309より送られてきたデジタルデータを公衆 CPUパス309とを介在する機能ユニットで、低速C る。FAX送受信装置310は、公衆回線311と低温 の比較的違い機能ユニットを接続するためのバスであ パス304よりは転送選政の違いパス構成で、処理能力

磁を構む チットワーク ご 被続する ための 機能 ユニット 【0036】 LANインターフェース312は、本複台

318へ送出する機能を持つものである。

【0034】パスプリッジ308は、咸滋CPUパス3

【0035】係湖CPUパス309は、約記蔵湖CPU

た、犇内ネットワークとのゲータの法母信を行うための

6

特開平10-177533

で作成された画像ゲータを操作パネル 3 1 7 にある液晶 等の入力スイッチの信号をCPU301に伝えたり、R ろで、操作パネル317に配置されている後述するキー 操作パネル317との各種慰御佰号をやり取りするとこ る。 パネルインターフェース 3 1 5 は、複合機における 技示部に表示するための解復度投資を行うユニットであ ものためる。一気のには、イーヤネシト等が挙げられ IP305、國像処理部306及U圧縮/伸長部307

ソの白斑のCCDウインセンヤーを仕ずるものためる。 3原色のカラーデータをCMYBkのデータに変換した ナユニット321で筋み取られた画像ダータを、その後 GBの3ラインのCCDカラーセンサーまたは、1ライ アバーパラフル奴殻を行ったり、館み込まれたRGBの い、垣域イメージズス318のゲータ値に合われたシリ の過観における処理の内容によって、最適な2個代を行 ンターフェースユニット319においては、前記スキャ て、境選人メージパス318に積渇される。 スキャナム は、スキャナインターフェースユニット319によっ 設置(周囲対応)を備えた可規国像競み取り設置で、R メコントローラによって慰御されゲータ概法を行う。 バスの無質は、CPU301の貯風下にはおかれず、パ 長部307)における画像入出力パスと、後述するスキ ユニット(RIP305、画像処理第306、圧縮/年 【0037】英選イメージパス318は、各種回像生成 このスキャナユニット321で親み取られた回復ゲータ ース320とを相互に接続するためのパスである。この ャナインターフェース319及びプリンタインターフェ 【0038】スキャナユニット321は、原稿自動送り

ーフーサアームアリンタがある。 用したフーガアー 4 プリンタが特定のため。 フーガーア 像を形成し記録用紙に画像を形成する電子写真技術を利 ームプリンタには単色のものと、CMYB kによるカラ るものである。 プリンタユニット322には、 パブルジ 御アータや、宮Q田毎十に四忠国領アータとして日思す ソタインターフェースユニシャ 3 2 0 から吹け吸られ回 トプリンタや、フーヂ光線や虹用した砂光ドラム上に国 ェント方式を用いて記録用紙上に印刷するスプルジェン 【0039】 プリンタユニット322は、後述するプリ

りする機能を持ち合わせる。

の転送速度の益を吸収するための機能を有する。 は、底斑イメージパス318から送られてきた国像ゲー ンタの印刷選展と高選イメージパス318の画像データ 置に合われたべる路に探抜するべる路段被棄患や、 アリ バス318のバス幅から出力しようとするプリンタの始 タやアコンタリーシャに積渇するものか、炫脳人メージ 【0040】プリンタインターフェースユニット320

個のハードキーとを有する。 タッチスネグまたはハード 示部上に張り付けられたタッチパネル入力装置と、複数 【0041】操作パネル317は、液晶表示部と液晶表

8

置信機を記憶するユニシトである。 り、被掴が移動されたかどうかの判断と被揮の参照的位 野培に吸ったナスカンキー 3 1 6 な意質する哲分らめ 【0042】 唇絽カンキーユニット3144、 複合磁の

の構成を説明する。 【0043】図4を用いて厨館センヤーユニント314

給されなくとも記憶された情報を保持するものである。 体メモリを用いており装置のCPU301と共有される たれたときに本ユニットの子を物行させるための光質式 また、パックアップ低源403は、装置全体の低級が節 **担屈祭とが記録がたたいる。メホリ401 は、過度が我** ックに相当する範囲)と、この配置図における設置の位 と、図5に示すような配置図の1部(この場合はAプロ メホントめる。いのメホリ401元は、多組名存置資益 サー316を慰얼するものである。 メモリ401は半導 【0044】カソヤー氫쐴CPU402耳、野歯のカソ 8

【0045】欠に、本製商房毎の磐存(A)、(B)。 (C) については思する。

【0046】 (A) サーバーでの数例

阻僚を生成する。 る。分割されたプロックA,B,Cをそれぞれ分割して 込みその国役ゲータをサースをシン122に送る。 ま たその国役ゲータを大きなプロック A. B. Cに分割す グン122上に歩しいととなる。 サーストジン122上 合、1F、2Fとに別れた2枚の回袋ダータをサーパ中 で、サースーケツン122上で行成したもよい。 いの語 ないが)に巻かれている場合、複合機のスキヤナで節み の適用される範囲の図面(図)が紙(特定するものでは まず、見食図(図2)の存成について見見する。 LAN

のソファウェアシーグで作ったもよい。 設置の大きさを発属して俗風殆がサースタシン122上 する。分割の方法及び分割数は、そのブロックの範囲や 存たせる。残りのプロックも同じようにして屈頼を生成 5、協宣やX0、X1、X2、X3、X4という協談や と扱に6分割して、禁宣をV0、V1、Y2、Y3、Y 【0047】図5に示すようなAプロックの場合は、縦

原求して得られる情報とを関連付ける為に図6に示すよ **らな在穏アーノバや右段する。** 【0048】この図面ゲータと、各級関から通知または

【0049】(B) 複合機での初期設定

**〜 や用いた被順投資を扱の的基数なぶしいた、図1の1** Aプロックの複合磁 1 2 1(名前MF P 1)の複合パネ ローチャートと図8(a),(b),(c)のメッセー

> に格据されているものとする。 定フローチャートに対応するプログラムは、HD302 ジ表示画面を用いて説明する。なお、図7に示す初期説

【0050】複合機121は、すでにネットワーク協制 、位置情報(2F-A)と入力すると(図8の50

 パネル上のボタンMAP (図8の502) が挿下 作パネル上で図8(a)の画面を表示し(ステップS1 **みたいるものとする。位面信息を設定するときには、遊** されており、サーストシン122~名割の強辱などは没

名と位置情報を送ってそのプロックの配置図(図9)を に表示する(ステップS 1 4)。 このとき、プロック配 **れたいるプロック配置図を低送したもらった袋、パネル** 要求し、それを獲得後にメモリに記憶する(ステップS 押下し(ステップS12)、サーバマシン122へ装置 置図は図9に示すように表示される。 13)。 このように、サースマシン122に子め強敵さ 【0051】そして、ボタンMAP (図8の502) を

の情報をサースマシン122に送って配置図を閉じて図 た(ステップS16)、その母母を獲得して記憶し、そ れているとすれば、装置の物理的位置505をパネル上 タンCancel (図9の507) を挿下すると図8 8 (b) に示す画面を表示する (ステップS19)。 ポ で指示し、ボタンOK(図9の506)を押下すると (ステップS15)、位置指定がされたかどうか確認し 【0052】複合機121が配置図上の505に配置さ

る。その情報である距離的規数に値を入力し(図8 かどうかを判断する為の距離の情報を入力する画面であ 【0053】図8(b)に示す画面は、装置が移動した

装置に要求されたプロックの配置図を送信し、その後に 4)。 その時のサースタジン122回の処理としては、 S23)、その状態もメモリに記憶する(ステップS2 テップS20)その値が正常値かどうか判断され(ステ 2)、センサーを使用するか否かを判断して(ステップ うかを問う画面(図8 (c)) を表示し (ステップS2 ップS21)、入力された値がメモリに記憶される。 【0054】次にセンサー316を使用可能にするかど (b) の503)、OKボタン504を押下すると(ス

8 装置のプロック配置図における座標を受け取って装置の 有袋テープル(図6)に発賞する。

【0055】 (C) 複合機の移動

0 に戻す物館時の無御フローチャートに対応する無御グ 10のフローチャートを参照して説明する。なお、図1 次に、複合機121が移動された場合の動作について図 ログラムは、図4にボナメモリ401に格徴されている

説別する。移動の解す、通常、一時的に出稿説は改られ 11の601の存置から602の存置に移動する場合を 【0056】例えば、複合機121がAブロック内で図

g

漢(先億パッテリ)403で動作し始め、移動した阻隔 れると、野郎センヤーユニット314がパックアップ氏 ネントワークからも切断される。複合機121が移動さ

哲語 カン キー リコット 3 1 4 6 カン キー 整営 C P U 4 0 内に配信する (ステップ532)。 ここまでの動作は 期散定時に散定された距離XOを超えた時点で(ステッ プS 3 1) 、複合機 1 2 1 が移動した事をメモリ 4 0 1 ンサーユニット314を動作し始め、その移動距離が初 【0057】図10のフローチャートにおいて、野歯も

機121が動作し始めた時点での操作を図12のフロー 3502+3. 対応する慰匈プログラムは、HD302に格託されてい る。なお、図12に序す物物袋の煎筒フローチャートに チャートと図13 (a), (b)の表示回面で説明す 【0058】次に、移動完丁後、主電源が投入され複合

かどうかを判断する(ステップS41)。移動が無けれ 否かを示す情報」を読み出し、複合機1.2.1が移動した ば通常の起動を行うものである。 ト314のメモリ401に記憶されている「移動したか 【0059】電源が投入されると、脚部セッサーユニッ

8

位置情報変更メッセージを表示する(ステップS 4 【0060】移動されていた協合、図13 (a) に示す

押下して処理を終了する。この場合、変更は全く行われ 3) 、図13 (b) に示す位置情報変更回面を表示する ない。Yesボタン606を押下すると(ステップS4 2) 。 皮更をしない場合はCancelボタン605を (ステップS44)。 位置情報が入力されるとメモリ内

(MAP) をメモリから館み出して表示する(ステップ 【0061】MAPボタン607を押下すると、配徴図

送り(ステップS50)、配置図を閉じて先の図8 場所602を指示して、OKポタン603を押下すると して(ステップS48)、その巫療を獲得して記憶し

判断する為の距離情報を入力する画面である。 図8 画面は、先に説明したように「移動されたかどうか」を れると、図13 (a) の画面に戻る。図8 (b) に示す Kボタン504を鮮下すると(ステップS52)、 値が [0063] 図11のCancelボタン604が押さ (b) に示す画面において、値を入力し(503)、O

(b) に示す画面を表示する (ステップS51)。 (ステップS49)、その情報をサーバャシン122に (ステップS47)、位置指定がされたかどうかを確認 【0062】図11に示す配置図 (MAP) 上で新たな

た値をメモリに配復する。 正常値かどうか判断され(ステップS53)、 入力され

う画面(図8(c))を表示(ステップS54)、セン 【0064】 次にセンサー使用可能にするかどうかを問

æ

特開平10-177533

5)、その状態もメモリに記憶する(ステップS 5 サー316を使用するか否かを判断して(ステップS5

S 5 0の通知を受けて、先の図6に示した設置情報テー 【0065】 サーストウン122g なな、 君間スアッノ

ーチャートに対応した態智プログラムは、 ペンロン 1 2 0の艶鉤プログラムを格納するハードディスク母に格納 されているものとする。 トを参照しつつ説明する。なお、図14の装置選択フロ がが装置を使用する場合について図14のフローチャー 【0066】状に、Aプロックのスソロン120た4ー

母されているものとする。 **ベハなり、キーストツソ122宮に十らに存詞存母が明** ーストシン122に多国の行政情報を製造する年段を留 【0067】パンコン120も複合模121と回模だわ

**ト起動時に装置の種別を選択する。種別が選択される** て機能する装置の名前、状態、協所を回面上に表示して め(ステップS62)。 改裁した存録と、プリンタとし ディリティーソフトウェアを起動した回面で使用する設 霞の賀別を遊択する画面である。 ユーティリティーソフ (ステップS63) ユーザの選択を持し。 (ステップS61) と、指定された装置の情報を収集す 【0068】図15 (a) は、パソコン120上のユー

る(ステップS65)。さらに、ユーザが装置の一覧が S64)、ユーザのパンコン120の位置から最も近く ら目的の設置を選択すると反転表示される。 で印刷可能な装置が選択され、その装置が反転表示され 【0069】ユーザが自動選択を選択すると(ステップ

配徴図を表示する(ステップS68)。 この際に、ユー すと(ステップS67)、図16に示すようなプロック させる為に図15 (b) に示すMAPポタン701を押 することが可能になる。 多国的位置を特定でき、ユーザは谷島に出力結果を入年 一ク702,703が安示される。これにより、疑問の **ザの位倒と使用類択した設置の位置とを指示する扱に々** 【0070】また、選択された装置の物理的位置を表示

場合も同様になる。 例を記述したが、入力装置、例えばスキャナを選択する 【0071】なお、上記実施形態では、出力装置の選択

いった、内部タイトーを成物がおその原因によって移動 に成面に位置するセンサー段光郎に光を当るようにする 14、カンヤーの吹光館パロ光は辿れのないが、移動の探 **わち、野병にキャスターが無いぬ命、移動を出別丑味る** などに適用する場合については、次のようにする。すな 被餌の多種、被餌焰衣や底にとった袋貼したが、色の丼 いれば実現できる。通常装置が配置されている状態で 数的形状の小さい被揮であるプリンタやF A X 海及信息 **けらなセンキー(光センキー)や説慣兵国忠に協議した** 【0072】また、上記英極形態では、複合機における

9

特定できるものである。 いてもユーザが装置を選択した場合にその物理的位置を 位置を特定させることによって、配置図上の座標を入力 や大型元ときない命令は、サースタッンよとその参風名 たきるようにしてもよい。 いわにより、小姐の被買にし 置図を表示することも可能となる。 操作表示部のパネル 【0073】さらに、操作パネルを大型化することで原

により、存役入出力設備を踏択する際には、学銘にもか において骨組工作棋となる。 なへ殺難の多題的位置情報を設定することが出来る。こ 択してしまういとを防ぐいとができる。また、レイアウ りやすくなり、ユーザから遠く離れた装置を不用意に超 税を設置導入時点で初期設定してその情報を用いること たちの存録は、複数の説餌から奪収されているシステム ト変更による装置が移動された場合でも、装置自体がメ - ク環境下における各級国の名前、状態と物組的位置情 【0074】このように、上記英絃形態では、ネットワ /セージを自動的に表示するので、ユーザは忘れること

**に、使用している装置の物理的位置情報の変更を忘れる** る情報入出力設置によれば、ユーザは、設置の移動の概 ことなく選択に行うことがたきる。 【掲明の効果】以上穿近したように、第1の本規則なめ

繋化することができる。 ば、上記第1の発明において、移動認識手段の構成を管 【0078】 倂2の殆界である情報入出力設置によれ

ユーザから強く燃わた設置を下用値に過択してしまうこ いる設備の物理的位置情報の仮更を応れることなく選択 **畑の位置を画面上で圧縮に陥認することができるため、** 力設置の中から所定の設置を超択する際には、設置の勢 に行うことができる。そ,して、ユーザが複数の情報入出 ゲムによれば、ユーヂは、殻類の多君の保に、使用した とを防ぐことが可能になる。 【0077】 第3の発明である情報入出力装置管理シス

テムによれば、上記第3の発明の効果と回傳の効果を、 テムによれば、上記第3の発明において、各情報入出力 より強災に存役することができる。 设置の移動認識手段の構成を簡素化することができる。 【0079】 第5の発明である情報入出力設置管理シス 【0078】 第4の発明である情報入出力装置管理シス

テムによれば、上記第5の発明において、各情級入出力 存成入田力設置の概鵠や名唱に行うことができる。 テムによれば、上記第5または第6の発明において、各 協関の移動認暇年段の義成を簡素化することができる。 【0081】 好7の発明である情義入田力設備管理シン 【0080】祭6の発用である情報入出力設置管理シス

ザは、ネットワークにおける装置の物理的配置をより分 テムによれば、上記第5万五第7の発明において、ユー 【0082】好8の発明である情報入出力設置管理シス

かりやすく筘値することができる。

ットワークにおける装置の物理的配置を一層分かりやす テムによれば、上記第8の発明において、ユーザは、ネ く拍描することができる。 【0083】 祭9の発明である情報入出力装置管理シス

することができる。 設定方法によれば、上記第1の発明と同等の効果を享受 【0084】第10の発明である情報入出力装置の位置

数定方法によれば、上記第10の発明において、上記第 2の発明と同等の効果を存受することができる。 【0085】第11の発明である情報入出力設置の位置

方法によれば、上記第5の発明と同等の効果を享受する 【0086】 第12の発明である情報入出力装置の管理

発明と同等の効果を存受することができる。 方法によれば、上記第12の発明において、上記第6の 【0088】第14の発明である情報入出力装置の管理 【0087】第13の発明である情報入出力装置の管理

て、上記算8の発明と回導の効果を存受することができ 方法によれば、上記第12または第13の発明におい

20

と同等の効果を享受することができる。 方法では、上記第14の発明において、上記第9の発明 【0089】第15の発明である情報入出力装置の管理

【図面の簡単な説明】

ステムの概略構成を示すプロック図である。 【図1】本発明の鉄施形態に係る情報入出力装置管理シ

【図2】オフィス内の物理的配便図である。

【図4】 野部センキーユニット 3 1 4の構成を示すプロ 【図3】複合機の内部構造を示すプロック図である。

【図6】毎期情報テープルを示す図である。 【図5】配面マップの1部を示す図である。

【図9】 A ブロックの配置マップ表示画面を示す図であ 「図8】メッセージ数示回面を示す図である。 【図1】 治歴製紙のフローチャートかある。

「図10】 多巻草の無谷フローチャートなめる。

【図11】Aブロックの配置マップ表示回面を示す図で

【図16】 ベンコンのメッセージ教示画団なめる。 【図16】 パソコンの配置マップ表示回面を示す図であ 【図12】 分唇袋の髭御フローティートである。 【図13】 メッセージ教が画団をボす図である。 【図14】殻貫道杖のフローチャートである。

【年中の説明】

110, 121 複合規

111, 113, 120, 124 パソコン

50 112, 114, 123, 126, 127 FAX法受

特闘平10-177533

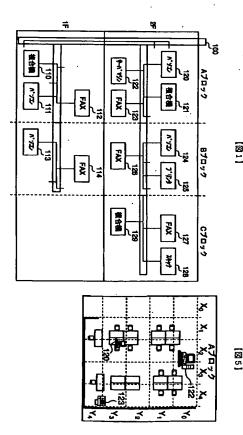
存数词 122 サースセンン

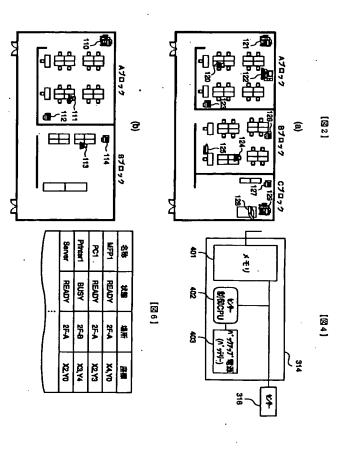
128 スキャナ 125 プリンタ

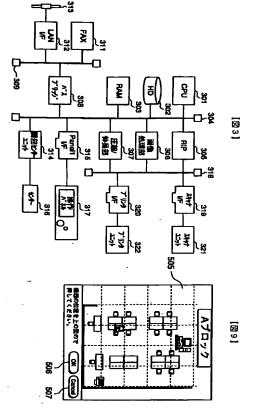
7

Ξ

特別平10-177533





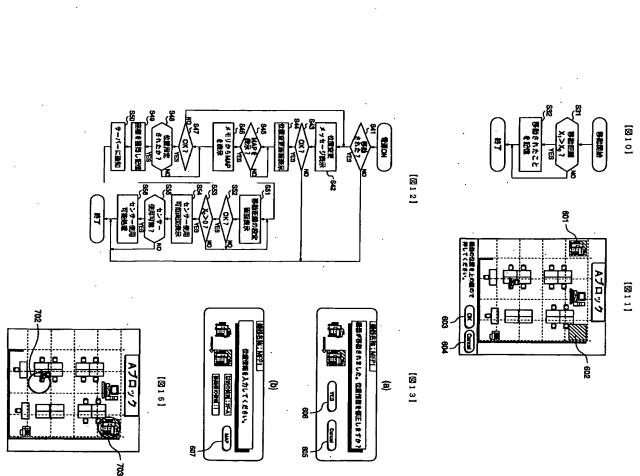


Ξ

物開平10-177533

(12)

特開平10-177533



(図7)

(8 8

æ

位置情報を入力してください。

版名物:MFP1

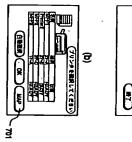
<u>o</u>

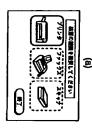
(Attalement | Catal

四番初期放産値を入力してください。

₤

位置を設定される





(13)

特開平10−1.77533